第

1番簡単な 「If-Then ルール」

牧野 浩二

```
人工知能
                ニューラル・ネットワーク・(ディープ・ニューラル・
                ネットワーク)も仲間
  -教師あり
    -パーセプトロン
    -バックプロパゲーション
    ーアソシアトロン
  教師なし
     -自己組織化マップ(SOM)
     -ボルツマン・マシン
データ・マイニング
  –If-Then <del>-</del>
  -主成分分析
  -クラスタ分析
 └─サポート・ベクタ・マシン(SVM)
-学習・進化
  -Q5-
  -山登り法
  遺伝的アルゴリズム
```

図1 人工知能アルゴリズム [If-Then ルール]

自走ロボなどに使える AI アルゴリズム

自走ロボの1つであるライン・トレース・ロボット をご存知でしょうか、白い床に描かれた黒いラインに 沿って自動的に動く車型ロボットです。原理は簡単で すが実際に動くと面白いので、電子工作の題材として よく用いられます. しかし奥は深く. ロボット・コン テストが行われたり、大学の研究の題材として扱われ たりしています.

このライン・トレース・ロボットを例に人工知能を 紹介していきます(図1). まずはそのアルゴリズムを 試すためのシミュレータを準備し、最も簡単な人工知 能アルゴリズム If-Then ルールを実装してロボットを 動かします.

自走ライン・トレース・ロボットで試せる AIアル ゴリズムには次のようなものがあります.

● その1: If-Thenルール

もし○○ならば▲▲しなさいというルールがたくさ ん並んでいるものとなります。これは人工知能っぽく 感じないかもしれませんが、過去の人工知能ブームで はこれを大量に並べて専門家と同じ判断をさせようと したエキスパート・システムにおいて中心的役割を果 たしました。

▶利点:人間がルールを作りやすい

▶欠点:応用力がない、どこまでルールを作れば人工

知能になるのか分からない

▶利用例:チケットの発券機など決まったルールで動

くもの、他の人工知能アルゴリズムの中で

必要な場合分け

● その2: 山登り法 (焼きなまし法)

ロボットがどのくらい良い動作をしたかを記録して おき、動作パラメータを少しだけ変えて実験します. その結果がよければ変えた動作パラメータを採用し、 そうでなければ戻すことを繰り返します. 結果がだん だんよくなる過程が山を登っていくようなイメージで すのでそう呼ばれています.

▶利点:簡単にアルゴリズムが作れる。ある程度の答 えならば高速に求められる

▶欠点:必ずしも最適(最大値だったり最小値だった り)にはならずに局所解となることがある

▶利用例:太陽光発電システムや潮流発電システムの 電力最大化問題(局所解がないことが明ら かな問題)、セールスマン巡回問題(ナビな どに利用できる)、ナップサック問題(図書 館の書籍購入など限られた予算で最も効果 的な買い物をするときなどに利用できる) などの組み合わせ最適化問題(ただし、局 所解にならないようなアルゴリズムが必要)

● その3:遺伝的アルゴリズム

行動を遺伝子という形で記録し、複数のロボットを 動かして結果のよかった2体のロボットを選び、遺伝 子を交配させて子供を作ります. 親と同じ数の子供を 作ったら, 再度ロボットを動作させることを繰り返す ことで、優秀なロボットを作る方法です.

▶利点:局所解に陥らずに最適な解を見つけることが できる