

# 「MicroPython」の基本的な使い方

[ご購入はこちら](#)

西本 卓也

```

$ cd
$ mkdir esp
$ wget --no-check-certificate https://dl.espressif.com/dl/xtensa-esp32-elf-linux64-1.22.0-61-gab8375a-5.2.0.tar.gz
$ cd esp
$ tar xzf ../xtensa-esp32-elf-linux64-1.22.0-61-gab8375a-5.2.0.tar.gz

$ git clone --recursive https://github.com/micropython/micropython-lib.git
$ git clone --recursive https://github.com/nishimotoz/micropython-esp32.git
$ git clone --recursive https://github.com/espressif/esp-idf.git
$ cd esp-idf
$ git checkout 9a26296a0e88a4c3ae27e9c848be970946fff87e
$ git submodule update --init --recursive
$ cd ..

$ export ESPIDF=~/.esp/esp-idf
$ export IDF_PATH=~/.esp/esp-idf
$ export PATH=$PATH:$HOME/.esp/xtensa-esp32-elf/bin

$ cd micropython-esp32
$ make -C mpy-cross
$ cd ports/esp32
$ make

```

本文参照

図1 ソースコードの入手からビルドまでの手順  
コマンドを入力した後、実行時に表示される文字などは省略している

## MicroPython (BLE 対応版) のビルド

執筆時点では、ESP32版MicroPython (micropython-esp32) へはBLEが実装されていません。そこで公式のバイナリ (FirmwareforESP32boards) を使わず、筆者が公開するソースコードからビルドします。

### ● 開発用PCの準備

ESP32版MicroPythonのビルドは、LinuxまたはmacOSで行う必要があります。筆者は、Windows用のVMwareで動かしているUbuntu Linux 17.04 (64ビット) で作業しています。

作業に必要なパッケージを以下のコマンドでインストールします。

```
$ sudo apt-get install git wget make
```

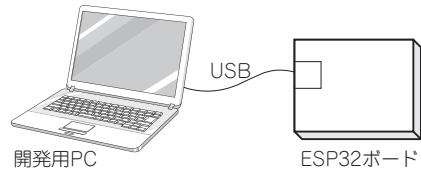


図2 ESP32ボードと開発用PCの接続  
ボードに設けられたMicro-USBコネクタをPCに接続するとシリアル・ポートとして認識される。ポート番号やデバイス名は記録しておく

```
libncurses-dev flex bison gperf
python2.7 python-serial picocom
```

### ● ソースコードを入手してビルド

ESP32版MicroPythonのソースコードは、GitHubから取得します。gitのsubmoduleという機能が使われているため、GitHubのウェブ・サイトからアーカイブ・ファイルをダウンロードするのではなく、コマンドラインでgit cloneを実行します。

手順の概要は以下の通りです。

- ① ESP32toolchainの入手
- ② micropython-libリポジトリの入手
- ③ micropython-esp32リポジトリの入手
- ④ esp-idfリポジトリの入手、指定されたりビジョンのチェックアウト
- ⑤ makeの実行
- ⑥ make deployを実行しESP32ボードに書き込み

具体的な手順を図1に示します。シェルはbashを使っています。

git checkoutでは、ハッシュ値を指定しています。ここで指定する値は~/esp/micropython-esp32/ports/esp32/Makefileに記述されたESPIDF\_SUPHASHをそのまま使用します。

### ● ESP32への書き込み

ESP32ボードと開発用PCを、図2のようにMicro-USBケーブルで接続します。給電と通信の両方が行えるMicro-USBケーブルが必要です。