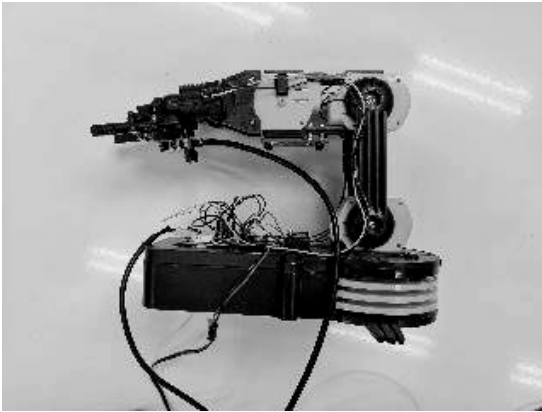
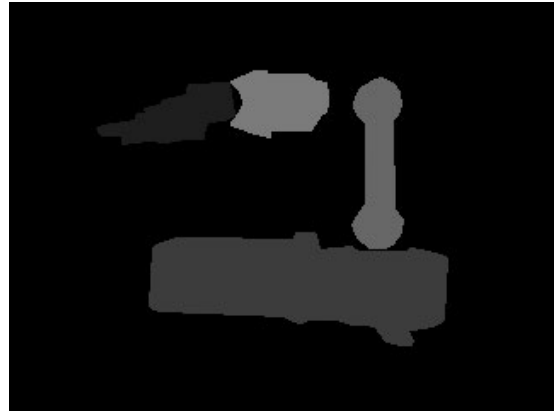


Myロボット・アーム 学習データを作る

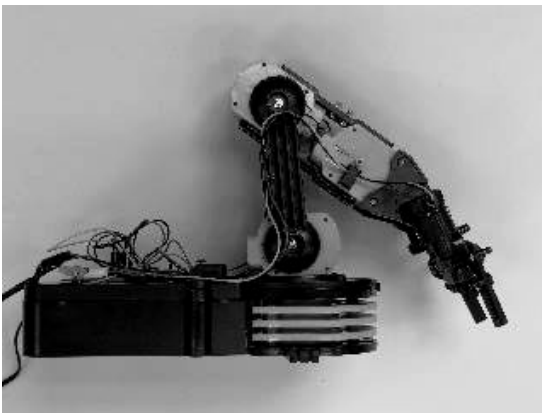
鎌田 智也



(a) 姿勢1



(b) 姿勢1のときのロボット・アーム各部をピクセル単位でラベル付けした学習用画像



(c) 姿勢2



(d) 姿勢2のときのロボット・アーム各部をピクセル単位でラベル付けした学習用画像

図1 姿勢推定に必要なセグメンテーション用学習画像データ

AIモダン姿勢推定を行うために、セマンティック・セグメンテーション(以下、セグメンテーション)処理を担わせる「深層ニューラル・ネットワーク(DNN)」用学習画像データを用意します。

必要な学習用データ

ロボット・アームの関節部品ごとにセグメンテーションするようDNNを学習させるため、ロボット・アームの部品ごとにピクセル単位でラベル付