

組み込み Rust のライブラリ 便利クレート探偵団



第13回

組み込み Rust の共通インターフェース embedded-hal で
PWM, I²C, SPI を使ってみよう

中林 智之

表1 SetDutyCycle トレイトのメソッド

メソッド	説明
max_duty_cycle()	最大デューティ比を取得できる。取得できる値はデューティ比100%の値
set_duty_cycle()	デューティ比を duty/max_duty に設定する
set_duty_cycle_fully_off()	デューティ比を0%, つまり常にOFFに設定する
set_duty_cycle_fully_on()	デューティ比を100%, つまり常にONに設定する
set_duty_cycle_fraction()	デューティ比を分数で指定して設定する
set_duty_cycle_percent()	デューティ比を%で指定して設定する

リスト1 SetDutyCycle トレイトの定義

[inline] が付いているものはデフォルト実装が提供されている

```
pub trait SetDutyCycle: ErrorType {
    fn max_duty_cycle(&self) -> u16;
    fn set_duty_cycle(&mut self, duty: u16)
        -> Result<(), Self::Error>;
    #[inline]
    fn set_duty_cycle_fully_off(&mut self)
        -> Result<(), Self::Error>;
    #[inline]
    fn set_duty_cycle_fully_on(&mut self)
        -> Result<(), Self::Error>;
    #[inline]
    fn set_duty_cycle_fraction(&mut self, num: u16,
        denom: u16) -> Result<(), Self::Error>;
    #[inline]
    fn set_duty_cycle_percent(&mut self,
        percent: u8) -> Result<(), Self::Error>;
}
```

Rustは組み込みで使えるプログラミング言語として注目されています。本連載ではそんなRustの組み込み開発で役立つライブラリ(クレート)を紹介します。

今回は embedded-hal v1.0.0 の digital (GPIO) と delay で定義されているトレイトの具体的な使い方、および、embedded-hal v1.0.0 のエラーの設計について説明しました。今回はペリフェラル・デバイスの制御で頻繁に使用する PWM, I²C, SPI で定義されているトレイトの使い方を解説します。

PWM でデューティ比を設定できる SetDutyCycle トレイト

PWM (Pulse Width Modulation: パルス幅変調) は、LED の明るさ制御やモータの速度制御など、組み込み開発では非常によく使われる出力方式です。

ある周期の中で信号を“H”にしている割合(デューティ比、デューティ・サイクル)を変化させることで、負荷に供給する平均電力を制御します。

例えば、周期を一定にしてデューティ比を50%にすると、信号が周期の半分だけ“H”になります。LED の明るさを滑らかに変えたいときは、デューティ比を少しずつ変化させることで実現できます。

● トレイト

embedded-hal v1.0.0 では、PWM のデューティ比を設定するための SetDutyCycle トレイトが用意されています。SetDutyCycle では1つのチャンネル(ピン)に対してデューティ比を設定します。

表1の6つのメソッドが定義されています。SetDutyCycle トレイトの定義をリスト1に示します。

● PWM を制御するプログラム

リスト2のプログラムでは、nRF52840(ノルディック・セミコンダクター)のPWMを使ってLED(P0.13)を徐々に明るくします。

nrf-halではPwmChannel構造体がSetDutyCycleを実装しています。main()関数ではGPIOピンとnRF52840のPWMを設定して、PwmChannel構造体のインスタンスを初期化しています。この部分は、HAL実装ごとに初期化の仕方が異なります。今回はGPIO P0.13を出力に設定し、500HzでPWM出力する設定にしています。

fade_in()関数は徐々にLEDを明るくする関数です。こちらの関数はembedded-halのトレイトのみを使っているため、nrf-hal以外でも使用できます。10msのループごとに、デューティ比を最大までイン