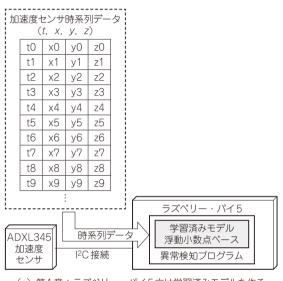
第 1 章

センサ・データの収集から TensorFlow Liteでの学習済みモデル作りまで

## ステップ①: ラズパイ5で動く 振動の異常検知 AI を作る

関本 健太郎

ご購入はこちら



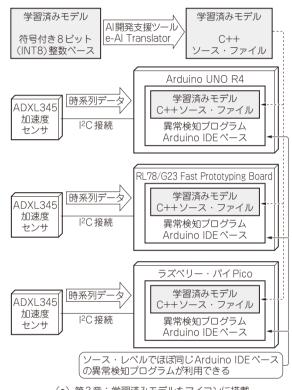
(a) 第1章:ラズベリー・パイ5向け学習済みモデルを作る



(b) 第2章: 学習済みモデルの軽量化

図1 時系列編 第2部でトライすること

ラズベリー・パイ5と加速度センサADXL345(アナログ・デバイセズ)を用いた異常検知は、低コストかつ短期間で導入でき、クラウド通信不要のエッジ推論により低遅延/高信頼で動作します。オートエンコーダを用いることで正常データのみで学習でき、現場データを直接活用できるため、ラベル付けの負担を軽減できます。さらに、誤報/見逃しのコストに応じてしきい値を柔軟に調整でき、特徴量やウィンドウ幅を工夫することで、急変だけでなく多様な異常にも対応可能な汎用性を備えます。



(c) 第3章: 学習済みモデルをマイコンに搭載

## ● トライすること

時系列編 第2部では、ラズベリー・パイ5を用いた 時系列データの異常検知を起点に、AIモデルの学習 からTensorFlow Lite (以降、TF Lite) への変換、 INT8量子化による軽量化、マイコン環境での実行方 法を体系的に解説します (写真1、図1).

## ▶第1章…データ収集、学習済みモデル作り

第1章では、加速度センサ ADXL345 (アナログ・デバイセズ) で時系列データを収集し、物体の静止状態をモニタリングするとともに、静止状態からの急激な変化をTF Lite<sup>注1</sup>のオート・エンコーダ注2を用いた異常検知アルゴリズムで検出する手順を解説します。